



Présentation du drone Tello

Les modèles de base, EDU et TT de Tello sont tous pris en charge par le module tello de la TI-83 Premium CE Edition Python. Certaines méthodes du module tello ne sont pas prises en charge par le modèle de base et certaines des fonctions les plus sophistiquées du Tello TT ne sont pas prises en charge par le module. Le Tello EDU est le modèle recommandé.



Déterminez si la version de votre carte micro:bit est 1 ou 2. La carte version 2 possède des festons sur le bord inférieur du connecteur doré de la carte et un haut-parleur à l'arrière.

Remarque : le fichier ti_runtime.hex ne se chargera pas sur une carte version 1. Un micro:bit version 2 est nécessaire pour que le module tello puisse communiquer avec la calculatrice et le drone.





Version1

Version 2





Partie 1 - Chargement du logiciel

- A. Chargez le fichier ti_runtime.hex sur le micro:bit :
 - Téléchargez et décompressez le fichier Tello.zip à un endroit approprié de votre ordinateur, par exemple sur votre bureau. Localisez le fichier ti_runtime.hex.
 - Connectez le micro:bit à votre ordinateur à l'aide d'un câble micro USB. Le micro:bit apparaîtra comme une icône de lecteur flash sur l'ordinateur.
 - Faites glisser et déposez le fichier ti_runtime.hex sur l'icône du micro:bit. Vous pouvez également cliquer avec le bouton gauche de la souris sur le fichier et utiliser la commande " Envoyer vers " pour le copier du dossier Tello vers la carte micro:bit.
- micro:bit

• Une fois que le fichier ti_runtime.hex a été flashé avec succès sur la carte, le logo Texas Instruments apparaît.



Remarque : Le fichier ti_runtime.hex assure la fonctionnalité entre la calculatrice et la carte micro:bit. L'installation de ti_runtime.hex est un processus a n'effectuer qu'une seule fois. Par contre, si le micro:bit est programmé à partir d'un ordinateur dans un éditeur différent, par exemple l'éditeur micro:bit Python ou l'éditeur MakeCode, le ti_runtime.hex sera remplacé et devra être installé à nouveau.







- B. Chargement des modules Tello :
 - Localisez les fichiers TELLO.8xv et TELLOCFG.8xv dans le dossier Tello. Utilisez TI Connect CE pour transférer les fichiers de votre ordinateur vers la calculatrice. Les modules s'installeront automatiquement dans la mémoire Archive.
 - Sélectionnez l'icône de l'Explorateur de la calculatrice (1) à gauche de la fenêtre.
 - Sélectionnez l'icône Ajouter du contenu (2) dans la barre de menu supérieure.
 - Dans la boîte qui s'ouvre, naviguez jusqu'au dossier du module Tello.
 - Sélectionnez TELLO.8xv et TELLOCFG.8xv, puis sélectionnez le bouton Ouvrir en bas de la fenêtre.
 - La fenêtre de droite apparaît. Sélectionnez ENVOYER (3) pour terminer le transfert.

Fichier Modifier Afficher Actions Ressource	es Aide					
CALCULA RICES CONNECTÉES (1)	TI-83 Premi	🔁 Envoyer aux calculatrices				
TI-83 Premium CE Edition Python - E4D8 OS 5.7.0	NOM					
	Image1 🕍	NOM DE FICHIER :	NOM SUR LA CALCULATRICE :	EMPLACEMENT :		
	Image2 الشق	TELLO.8xv	TELLO 🗸	Archive 🗸 🗙		
(1)	🕍 Image3	TELLOCFG.8xv	TELLOCFG 🗸	Archive 🗸 🗙		
	🕍 Image4					
	Image5 السُ	IRES CALCULATRICES DE DESTINATION : O Toutes les calculatrices connectées O Sélectionnez des calculatrices TEM				
	012 Y					
	TISTEM					
	TISTEM	IM				
	TI_DRA					
	AA 🗐			(-)		
	API	(3)				
	AB					
	ESSAI					
	GESTES			4		
				ANNULER ENVOYER		

Remarque : obtenir le Logiciel TI-Connect CE pour PC ou Mac (gratuit) à l'adresse :

https://education.ti.com/fr/software/details/en/CA9C74CAD02440A69FDC7189D7E1B6C2/swticonnectcesoftware

Remarque : Assurez-vous que votre calculatrice TI-83 Premium CE Edition Python est mise à jour avec la dernière version du système d'exploitation et du pack d'applications, version 5.8.0 ou ultérieure, avant de transférer les modules tello. Visitez le site :

https://education.ti.com/fr/software/update/83-ce-software-update/83ce-download?q1=83-ce-py&count=1





Partie 2 – Assemblage des pièces

- Insérez la carte micro:bit version 2 dans la carte d'extension BitMaker version 2 (a). Veillez à ce que l'écran LED 5x5 soit orienté vers l'avant.
- Connectez l'extrémité micro du câble d'alimentation USB (b) au port de la batterie externe du Bitmaker et l'extrémité A à la batterie rechargeable (c).
- Connectez le câble Grove (d) au port ~P1 du BitMaker et l'autre extrémité au module WiFi Grove.
- Faites glisser l'interrupteur de la carte BitMaker (e) sur ON (version 1) ou 3.3V (version 2).
- Connectez le câble unité-micro:bit (f) au port USB de la carte micro:bit (extrémité micro), puis à la calculatrice TI-83 Premium CE Edition Python (extrémité mini).
- Assurez-vous que la batterie externe (c) est complètement chargée et allumée.
- Note : Lorsque la batterie rechargeable est sous tension, les LED du micro:bit, de la carte BitMaker et du module WiFi s'allument.
- Assurez-vous que la batterie du drone est entièrement chargée. Le drone (g) sera activé et mis à jour dans la partie 3.

Préparation du drone :

- Vérifiez que les hélices ne présentent pas d'entailles et appuyez doucement mais fermement chaque hélice sur l'arbre du moteur.
- Vérifiez que les hélices tournent librement et ne heurtent pas les protections de sécurité.
- Inspectez la structure de l'appareil pour vérifier l'absence de fissures ou d'autres dommages.
- Insérez fermement une batterie entièrement chargée dans le drone. Veillez à ce qu'elle soit insérée dans le bon sens. Ne pas forcer !









Partie3 – Activation du drone Tello

- A. Activation de Tello :
 - Cette étape est nécessaire si le drone n'a jamais volé ou si le firmware doit être mis à jour. Si le drone est à jour et a déjà volé sur une plateforme quelconque, passez à la partie 4.
 - Téléchargez l'application de vol Tello sur votre téléphone.
 Vous aurez besoin de l'application pour un premier enregistrement de votre nouveau drone.
 - Allumez le drone Tello et attendez que la LED d'état clignote en permanence (en orange).
 - Ouvrez l'application Tello sur votre téléphone et vous serez invité à connecter le drone au WiFi du téléphone.
 - Passez aux paramètres du téléphone pour rechercher les connexions WiFi disponibles. Un exemple de SSID de drone est TELLO-9EF498.
 - Connectez-vous à votre drone Tello.
 - L'application Tello vous demandera d'activer le nouveau drone.
- B. Mise à jour du firmware de Tello :
 - Cliquez sur le bouton de mise à jour de l'application pour vérifier la version du firmware de votre drone. S'il est périmé, vous devez le mettre à jour. Un firmware obsolète peut empêcher le drone d'exécuter certaines méthodes du module tello.
 - Une fois activé et mis à jour, déconnectez le WiFi du drone Tello. Vous n'aurez plus besoin de cette application et de ce téléphone pour programmer le drone avec la calculatrice TI-83 Premium CE Edition Python.
 - Assurez-vous de déconnecter et d'oublier le SSID du drone sur votre téléphone. Si votre téléphone se connectait automatiquement au drone Tello, le micro:bit ne le fera pas.





Interrupteur d'alimentation

LED d'état









Partie 4 – Associer le micro:bit au drone Tello

- A. Création du script de configuration du couplage :
 - Sélectionnez [Nouv] pour créer un script nommé "CONFIG".
 - Sélectionnez **[Ok]**. Un écran vide de l'éditeur Python s'affiche sur votre calculatrice.
 - Sélectionnez [Fns...] → [Modul] → [Compl.].
 - Sélectionnez **from tellocfg import** * l'instruction d'importation sera collée en haut du script.
 - Sélectionnez l'option [Fns...]→[Modul]→Configuration du drone...
 - Sélectionnez configure() dans le menu.
- B. Exécutez le script de configuration du couplage :
 - Branchez le système de communication micro:bit sur la calculatrice et assurezvous que la batterie externe est allumée.
 - Mettez le Tello sous tension et attendez que la LED d'état de Tello clignote constamment (en orange).
 - Sélectionnez l'onglet [Exéc] pour coupler le micro:bit au drone.
 - Sélectionnez la carte d'extension micro:bit utilisée, BitMaker (1) ou Grove (2), et assurez-vous que le module WiFi est inséré dans le port ~P1.
 - Sélectionnez les broches TX et RX (3) uniquement si vous utilisez une carte d'extension non répertoriée ou si vous choisissez de connecter le module WiFi à un port autre que ~P1.
 - Le micro:bit recherchera un SSID de Tello et si connectera s'il est disponible. Il est préférable de n'avoir qu'un seul Tello allumé et de s'assurer que le Tello n'est pas connecté à un téléphone ou à un autre appareil WiFi.
 - Saisissez un ID de configuration micro:bit à un seul caractère, 0-9 ou A-Z, pour identifier la paire Tello/micro:bit.

GESTIONNAIRE DE SCRIPTS A DE SC	ÉDITEUR: CONFIG Fonc Ctl Ops List Type E/S Modul Immath 2:random 3:time 4:ti_system 5:ti_plotlib 6:ti_hub 7:ti_rover
Exéc Édit Nouv Shell Gérer	Échap Aide Compl.
Configuration du drone… 1:configure() config. initiale 2:*** Version du module 3.2.2 *** 3:***requiert ti_runtime 3.1.4***	<pre>EDITEUR: CONFIG from tellocfg import # configure()</pre>
Échap Modul	Fns…] a A # Outils Exéc Script
Configuration du drone Tello 1 - BitMaker avec WiFi en "P1 2 - Grove avec WiFi en P1/P15 3 - Sélect. broches TX et RX	PYTHON SHELL <u>î</u> Scan WiFi TELLO-C6C44F a été trouvé Configuration micro:bit ID =
UN01X?	
Fns… a A # Outils Éditer Script	Fns… a A # OutilsÉditerScript





• Lorsque vous voyez le message "**Configuration sauvegardée**" sur la calculatrice et une coche sur le micro:bit, le Tello est apparié et prêt à voler !

Remarque : la configuration micro:bit est appariée à un drone particulier et ne fonctionnera pas avec un autre drone. Il est utile d'étiqueter le drone avec le caractère utilisé lors du couplage. Après le couplage, le micro:bit se connectera automatiquement à ce seul drone Tello.

- C. Si vous avez besoin de coupler le micro:bit à un autre drone, vous devrez supprimer la configuration de couplage sur le micro:bit. Pour la supprimer, effectuez les opérations suivantes :
 - Touchez le pavé tactile doré pin_logo (1)
 - Appuyez sur le bouton B (2)
 - Appuyez sur le bouton de réinitialisation situé à l'arrière de la carte (3).
 - Tout en maintenant le bouton B enfoncé et en touchant le pin_logo, relâchez le bouton de réinitialisation.
 - En cas de succès, un crâne s'affiche sur le micro:bit. La prochaine fois que vous voudrez exécuter un programme Tello, vous devrez refaire le processus de couplage.

PYTHON SHELL

Scan WiFi... TELLO-C6C44F a été trouvé Configuration micro:bit ID = 4 Connection à Tello 4... Tello 4 est connecté Configuration sauvegardée >>> |

.....

Fns… | a A # OutilsÉditerScript













Partie 5 – Apprendre à voler

- A. Créez un programme de vol :
 - Sélectionnez [Nouv] pour créer un script nommé 'TESTVOL'.
 - Sélectionnez **[Ok]**. Un écran vide de l'éditeur Python s'affiche sur votre calculatrice.
 - Importez le module **tello** dans votre sript.
 - Sélectionnez l'onglet [Fns...] puis l'onglet [Modul].
 - Sélectionnez l'onglet **[Compl.]** puis sélectionnez **from tello import *** l'instruction d'importation sera collée en haut du script. Cette action va importer le module tello dans l'éditeur et ajouter le menu tello au bas de la liste des modules.

- Ensuite, sélectionnez [Fns...] et placez le curseur sur l'onglet [Modul], puis placez le curseur sur tello drone... et appuyez sur [entrer]. Les menus afficheront toutes les méthodes de tello drone.
- Sélectionnez toujours .takeoff() comme première instruction dans tous les scripts de vol.
- Explorez les menus du module tello et entrez le reste du script TESTVOL.



ÉDITEUR: TESTVOL IMPORTS Modules Complémentaires 1:from ti_draw import * 2:from ti_image import * 3:from turtle import * 4:from microbit import * 5:from tello import * 5:from tellocfg import *	ÉDITEUR:TESTVOL LIGME DU SCRIPT 0002 from tello import *	0.
Échap	Fns… a A # Outils E	xéc Script
ÉDITEUR: TESTVOL	<pre> éDITEUR: TESTVOL Vol Data Manoeuvre Set 1:takeoff() vérifier a 2:land() 3:forward(distance) 4:backward(distance) 5:turn_right(angle) 6:turn_left(angle) 7:up(distance) 8:down(distance) 8:down(distance)</pre>	Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Commande Comma

Stadown(distance)20-500cm9:fly_right(distance)20-500cm04fly_left(distance)20-500cméchap AideCompl.Échap Modul





- B. Exécutez le script :
 - Placez votre drone dans une zone bien éclairée et libre de toute obstruction. Le drone possède une caméra de positionnement sur la face inférieure, qui fonctionne mieux au-dessus d'un tapis à motifs ou de toute autre surface non uniforme.
 - Assurez-vous que tout est sous tension et exécutez le script.
 - Modifiez votre script pour parcourir un carré et ajouter un flip à la fin. La batterie du drone doit avoir au moins 50% de charge pour effectuer un flip.

Remarque : lors de l'exécution du script, par défaut, la calculatrice affiche dans le Shell les actions effectuées (écran de droite).

EDITEUR : TESTVOL	PYTHON SHELL
from tello import #	Effectué
tello.takeoff()	HAUTEUR RELATIVE = 82.7000000000
tello.forward(100)	0001CM
h=tello.height()	VIRAGE_GAUCHE 180
tello.turn_left(180)	Effectué
tello.forward(100)	VERS L'AVANT 100
tello.land()	Effectué
c=tello.battery()	ATTERRISSAGE
	Effectué
	BATTERIE = 78%
	>>>
Fns…] a A #]Outils] Exéc Script	Fns… a A # OutilsÉditerScript





Dépannage		
Problème	Solution	
Je ne vois pas les menus du module tello.	Transférez et installez le module tello sur la calculatrice. Voir la partie 1 - Chargement du logiciel.	
Je ne vois pas le logo de Texas Instruments sur mon micro:bit.	Transférez le fichier ti_runtime.hex sur la carte micro:bit. Voir la partie 1 – Chargement du logiciel.	
La calculatrice n'arrive pas à se connecter au drone Tello.	 Vérifiez que votre configuration matérielle est correctement assemblée. Voir la partie 2 - Assemblage des pièces. Assurez-vous que le drone est activé. Voir la partie 3 - Activation du drone. Assurez-vous que le drone a été couplé au micro:bit. Voir la partie 4 - Associer le micro:bit au drone Tello. Débranchez/rebranchez le micro:bit, mettez le drone hors tension et appuyez sur le bouton de réinitialisation du micro:bit. Assurez-vous que le drone Tello ne se connecte pas au WiFi d'un téléphone. 	
Le rapport d'état des commandes indique "Effectué", mais le vol du Tello est instable.	Tello utilise un système de vision pour son positionnement en vol. Un espace bien éclairé et un sol à motifs sont nécessaires. Le sol blanc brillant typique des écoles peut provoquer des vols désordonnés. Essayez de vous déplacer dans une zone dont le sol a un aspect différent et qui est bien éclairée.	
Tello se crashe ou vole bizarrement.	Des hélices déformées ou qui touchent les protections d'hélices peuvent être à l'origine du problème. Remplacez les hélices (tenez compte des marques sur les hélices et de l'ordre de placement). Si le problème persiste, calibrez l'IMU à l'aide de l'application Tello pour téléphone. Consultez le manuel d'utilisation de Tello.	
Le drone Tello ne décolle pas et le voyant d'état clignote en rouge.	Chargez ou remplacez la batterie du drone.	
Tello n'effectue pas de flips.	La charge de la batterie doit être supérieure à 50%. Vérifiez la charge de la batterie avec la méthode tello.battery().	
La calculatrice ne se connecte pas à Tello et le micro:bit affiche une croix.	 Vérifiez que le module WiFi est dans le bon port. Vérifiez que l'interrupteur d'alimentation de la carte d'extension est sur ON (carte d'extension BitMaker V1 uniquement). Vérifiez que toutes les batteries sont complètement chargées. Vérifiez que la batterie externe connectée à la carte d'extension est allumée. Déconnectez, reconnectez la calculatrice et la batterie externe et exécutez de nouveau le script. 	